

*DEIS*  
*Dipartimento di Elettronica Informatica e Sistemistica*  
*Universita' di Bologna*

# Introduzione al linguaggio VHDL

**PARTE III**

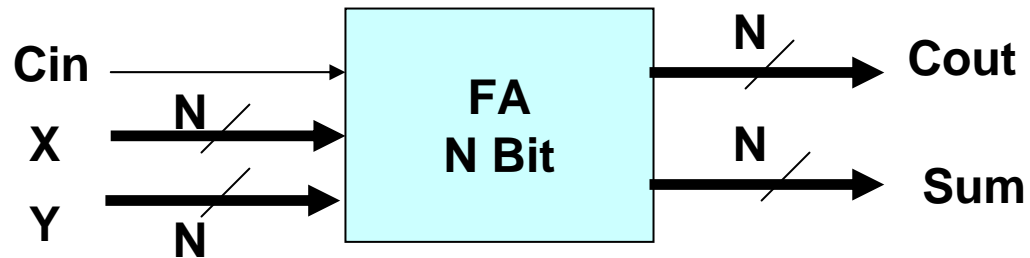
Stefano Mattoccia  
e-mail: [smattoccia@deis.unibo.it](mailto:smattoccia@deis.unibo.it)  
Telefono: +39 051 2093860

Bologna, 4 Marzo 2004

# Full-Adder a N bit

*Il VHDL consente un elevato grado di astrazione.*

*Si supponga di dover progettare un sommatore ad N bit partendo dal codice del sommatore a 4 bit mostrato nelle pagine precedenti...*



*Consideriamo per esempio il caso di N=16.*

```

ENTITY fa_Nbit IS
    GENERIC(N: NATURAL :=16);
    PORT (X,Y      : IN   BIT_VECTOR(N-1 DOWNT0 0);
          CIN      : IN   BIT;
          S,COUT   : OUT  BIT_VECTOR(N-1 DOWNT0 0));
END fa_Nbit;

ARCHITECTURE arch_fa_Nbit OF fa_Nbit IS
BEGIN
    PROCESS(X,Y,CIN)
        VARIABLE TX,TY,TCOUT      :BIT_VECTOR(N-1 DOWNT0 0);
        VARIABLE CARRY_IN,CARRY_OUT :BIT;
        VARIABLE S1T,S2T,C1T,C2T  :BIT;

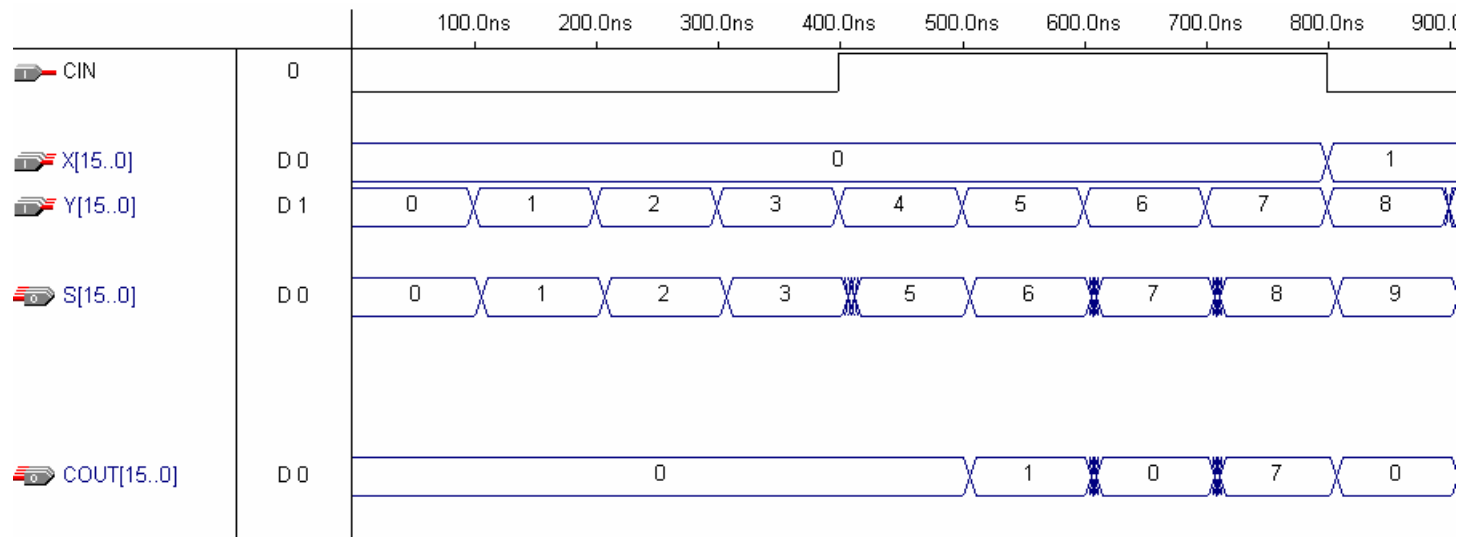
    BEGIN
        -- inizializza variabili prima di iniziare il loop
        TX:=X;
        TY:=Y;
        FOR i IN 0 TO N-1 LOOP
            IF (i=0) THEN
                CARRY_IN:=CIN;
            ELSE
                CARRY_IN:=CARRY_OUT;
            END IF;
            -- Primo Ha
            C1T:= TX(i) AND TY(i);
            S1T:= TX(i) XOR TY(i);
            -- Secondo Ha
            C2T:=S1T AND CARRY_IN;
            S2T:=S1T XOR CARRY_IN;
            -- assegna valore al segnale S
            S(i)<=S2T;
            -- assegna valori al segnale COUT
            CARRY_OUT:=C1T OR C2T;
            COUT(i)<= CARRY_OUT;
        END LOOP;
    END PROCESS;
END arch_fa_Nbit;

```

*Fa\_Nbit.vhd*

*Codice VHDL di un generico sommatore a N bit.*

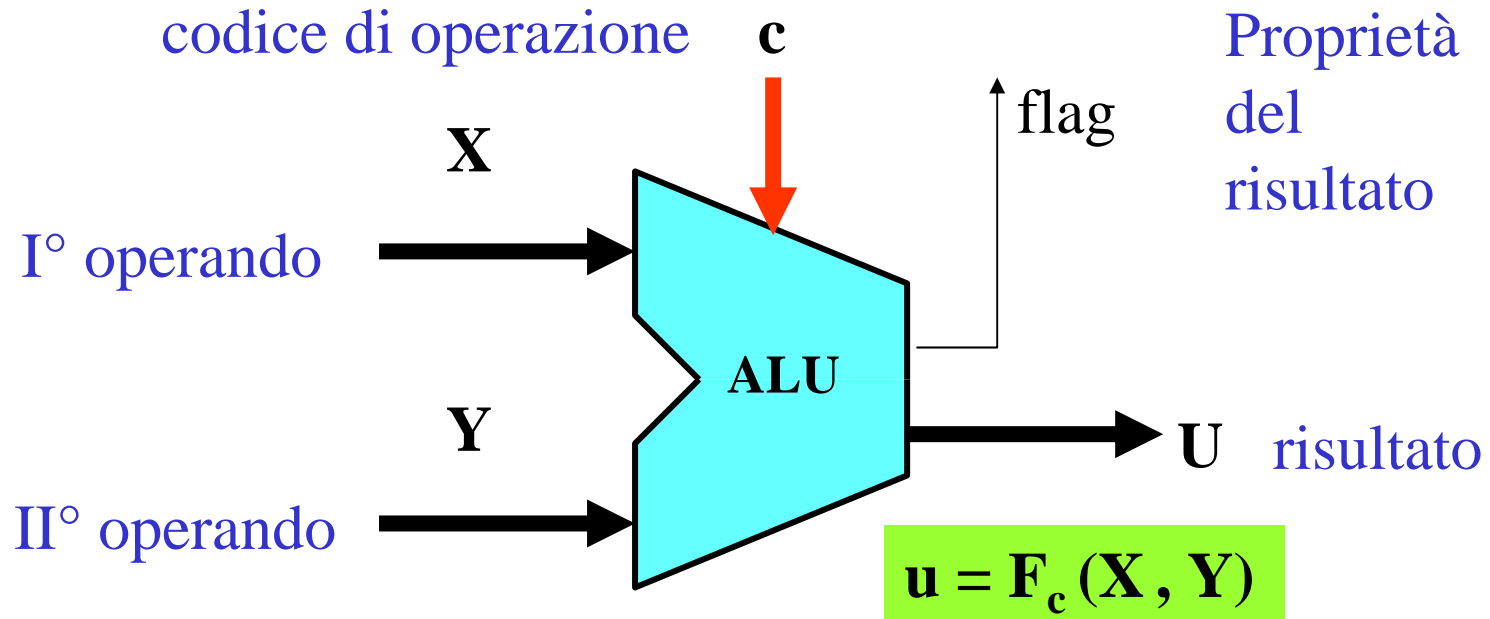
*Caso specifico di N=16.*



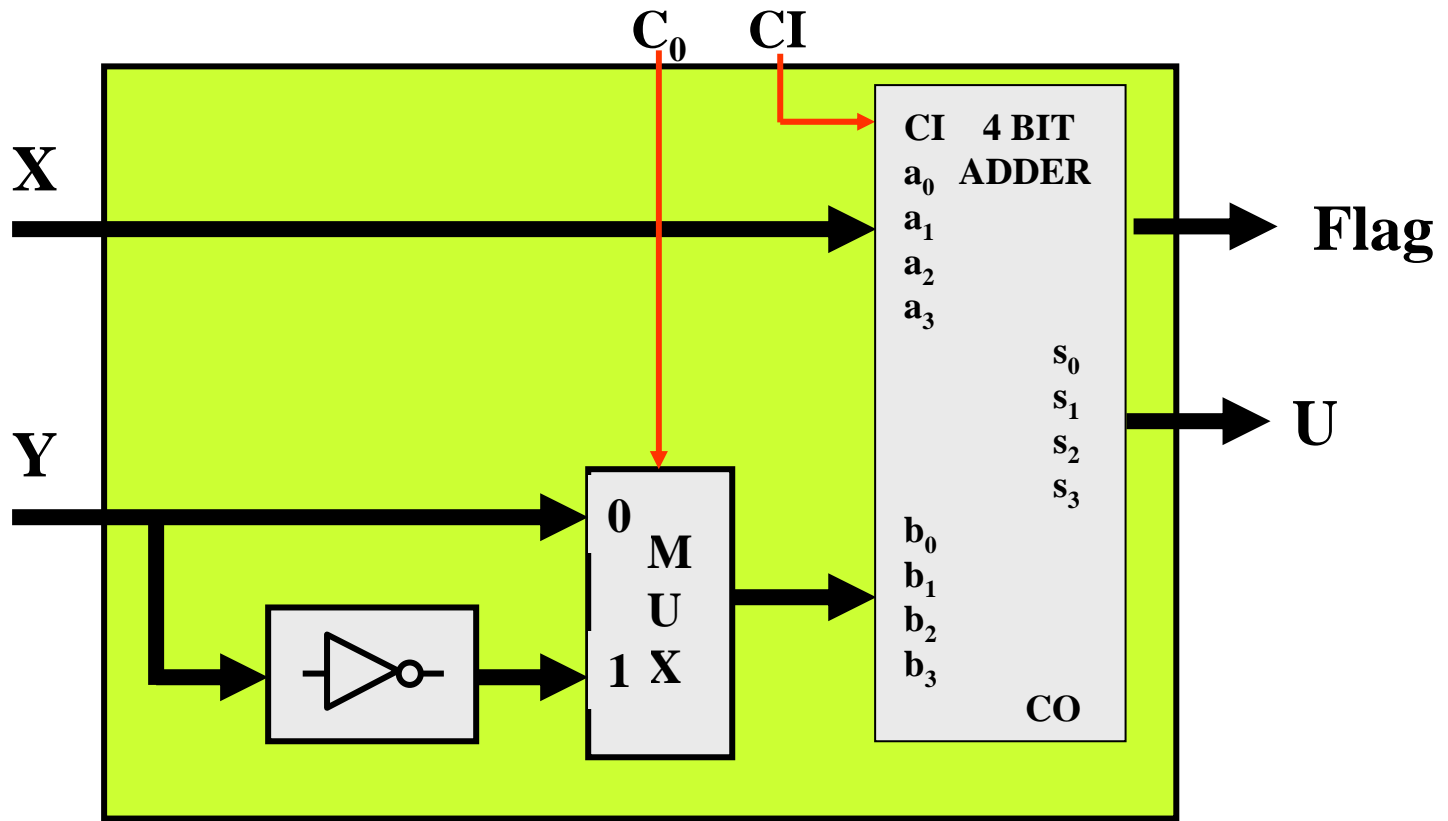
*Sommatore a N bit: risultato della simulazione (N=16)*

*Avendo a disposizione un generico sommatore ad N bit e' immediato progettare una semplice ALU a N bit...*

# ALU a N bit

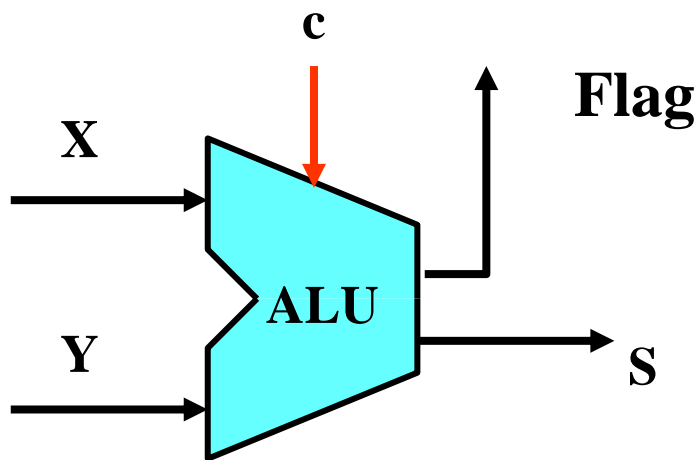


# ALU base a N bit



$C_0 \backslash CI$	0	1
0	$X+Y$	$X+Y+1$
1	$X-Y-1$	$X-Y$

# Segnali di “flag”



**ZF → ZERO FLAG:** vale “1” se il risultato vale “0”.

**SF → SIGN FLAG:** vale “1” se il risultato è negativo.

**CF → CARRY FLAG:** vale “1” se  $CO=1$ .

**OVF → OVERFLOW FLAG:** vale “1” in caso di traboccamento del risultato di un’operazione fra numeri relativi rappresentati in complemento a 2.

**PF → PARITY FLAG:** vale “1” se il bit di parità del risultato vale 1.

# Generazione dei flag per una ALU a N bit

$$\text{ZF} = (\text{S}_0 + \text{S}_1 + \text{S}_2 + \dots + \text{S}_{\text{N}-1})'$$

$$\text{SF} = \text{S}_{\text{N}-1}$$

$$\text{CF} = \text{Cout}_{\text{N}-1}$$

$$\text{OVF} = \text{Cout}_{\text{N}-2} \oplus \text{Cout}_{\text{N}-1}$$

$$\text{PF} = \text{S}_0 \oplus \text{S}_1 \oplus \text{S}_2 \oplus \dots \oplus \text{S}_{\text{N}-1}$$



```

ENTITY alu_Nbit IS
    GENERIC(N: NATURAL :=4);
    PORT (X,Y          : IN  BIT_VECTOR(N-1 DOWNT0 0);  -- input
          CIN,C0      : IN  BIT;                      -- control bits
          S,COUT       : OUT BIT_VECTOR(N-1 DOWNT0 0);  -- output bits
          SF,CF,OVF    : OUT BIT);                    -- flags
END alu_Nbit;
ARCHITECTURE arch_alu_Nbit OF alu_Nbit IS
BEGIN
    PROCESS(X,Y,CIN,C0)
        VARIABLE TX,TY,TCOUT      :BIT_VECTOR(N-1 DOWNT0 0);
        VARIABLE CARRY_IN,CARRY_OUT :BIT;
        VARIABLE S1T,S2T,C1T,C2T  :BIT;

    BEGIN
        -- ***** rete di pre-laborazione *****
        TX:=X;
        CASE (C0) IS
            WHEN '0' => TY:=Y;
            WHEN '1' => TY:=NOT(Y);
        END CASE;
        FOR i IN 0 TO N-1 LOOP
            -- seleziona il corretto carry in ingresso
            IF (i=0) THEN
                -- riporto in ingresso al sommatore CIN
                CARRY_IN:=CIN;
            ELSE
                -- riporto da precedente operazione
                CARRY_IN:=CARRY_OUT;
            END IF;
            -- Primo Ha
            C1T:= TX(i) AND TY(i);
            S1T:= TX(i) XOR TY(i);
            -- Secondo Ha
            C2T:=S1T AND CARRY_IN;
            S2T:=S1T XOR CARRY_IN;
            -- assegna valore al segnale S
            S(i)<=S2T;
            -- assegna valori al segnale COUT
            CARRY_OUT:=C1T OR C2T;
            COUT(i)<= CARRY_OUT;
        END LOOP;
    END LOOP;

```

Codice VHDL di una semplice ALU a N bit.

Caso specifico di N=4.

```

-- ***** Flags *****

-- Se il MSB e' '1' il segno e' negativo
IF (S2T='1')
    THEN SF<='1';
    ELSE SF<='0';
END IF;

-- Se il Cout dell'ultimo sommatore e' '1' allora CF='1'
IF (CARRY_OUT='1')
    THEN CF<='1';
    ELSE CF<='0';
END IF;

-- Verifica Overflow (complemento a 2)
IF ((CARRY_OUT XOR CARRY_IN)='1')
    THEN OVF<='1';
    ELSE OVF<='0';
END IF;

END PROCESS;

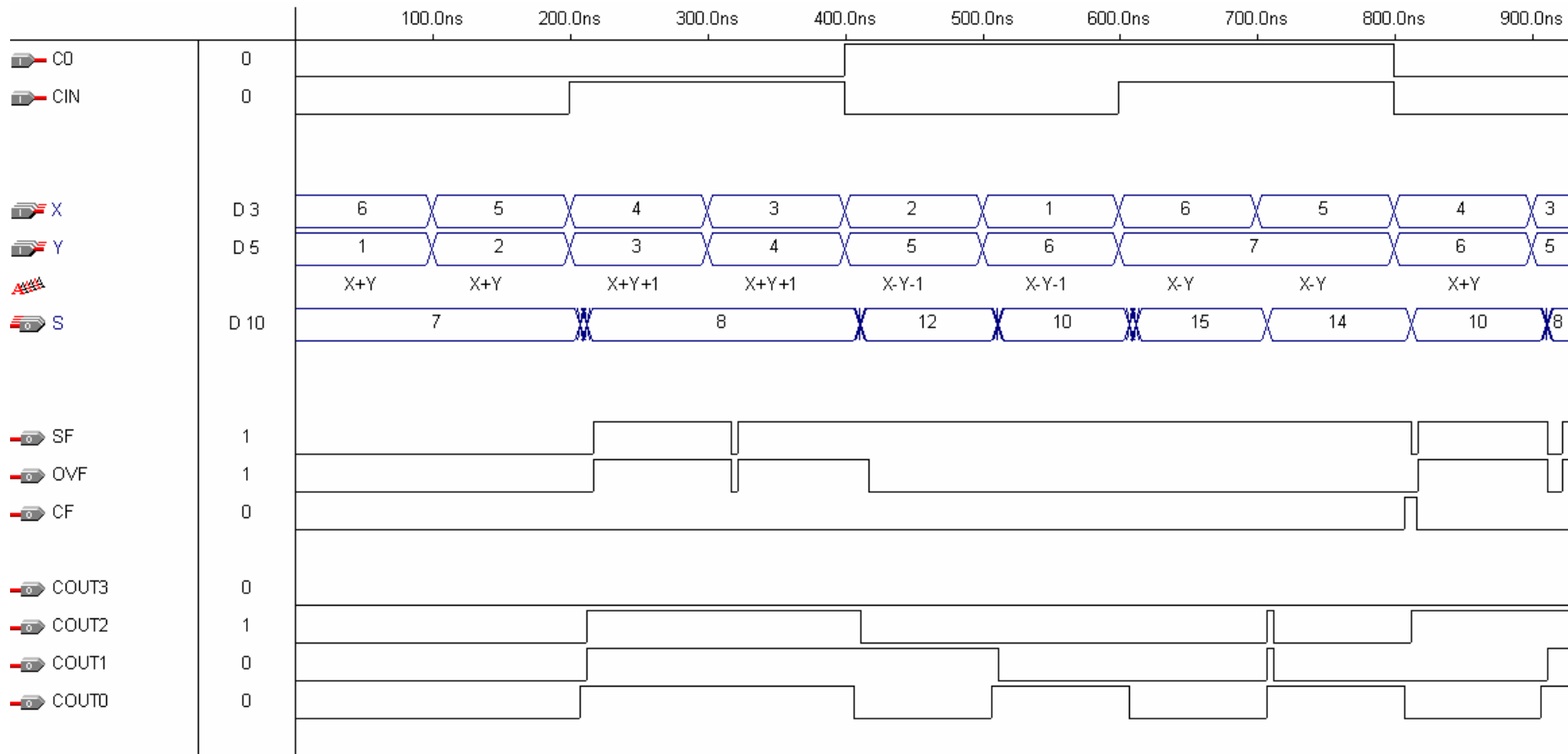
END arch_alu_Nbit;

```

2/2

*Questo esempio mette in evidenza come il VHDL consenta di progettare reti logiche modulari facilitando il lavoro del progettista.*

*Nel caso specifico della ALU, e' possibile progettare ALU a N bit con un N qualsiasi cambiando un solo parametro del codice VHDL!*



*ALU a N bit: risultato della simulazione (N=4)*

**Esercizio:** scrivere il codice VHDL che sintetizza il "flag di zero" (ZF) e il "flag di parità" (PF).

# WAIT

L'istruzione WAIT consente di sospendere l'esecuzione di un processo fino al verificarsi di un determinato evento.

Gli eventi che possono essere utilizzati in VHDL per riprendere l'esecuzione di un processo sono riassumibili nelle seguenti 3 categorie:

- il cambiamento di uno o più segnali (**WAIT ON**)
- il verificarsi di una espressione booleana (**WAIT UNTIL**)
- la fine di un determinato intervallo di tempo (**WAIT FOR**)

L'istruzione WAIT e' tipicamente utilizzata nel progetto di reti sequenziali sincrone perché consente di bloccare l'evoluzione di un processo fino a che non si verifica un evento (es. fronte del segnale di clock).

In un processo se si utilizza l'istruzione WAIT non si deve definire la *sensitivity list*.

Formalmente, la sintassi dell'istruzione WAIT e' la seguente:

```
WAIT ON <signal_changes>;
```

```
es: WAIT ON clock,a,b
```

```
WAIT UNTIL <expression_is_TRUE>;
```

```
es: WAIT UNTIL ((4*x)<50);
```

```
WAIT FOR <specific_amount_of_time>
```

```
es: WAIT FOR 50 ns;
```

# Flip-Flop D

Il codice seguente mostra la realizzazione in VHDL di un Flip-Flop D utilizzando l'istruzione WAIT.

Il segnale di ingresso deve propagarsi in uscita quando si verifica un fronte positivo del clock.

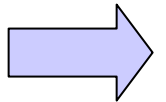
```
ENTITY flipflopD IS fliflopd.vhd
    PORT(D,CLOCK : IN BIT;
          Q      : OUT BIT);
END flipflopD;

ARCHITECTURE arch_flipflopD OF flipflopD IS

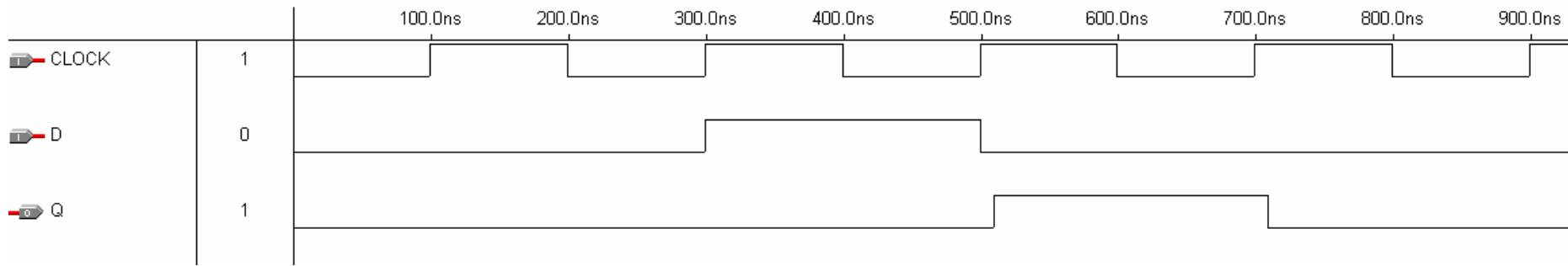
BEGIN
    PROCESS
    BEGIN
        WAIT UNTIL CLOCK = '1' AND CLOCK'EVENT;

        Q<=D;

    END PROCESS;
END arch_flipflopD;
```



*Codice VHDL che sintetizza un Flip-Flop D*



*Flip Flop D: risultato della simulazione*

# Segnali ed attributi

In VHDL ai segnali sono associati degli attributi.

Tali attributi consentono di avere informazioni sull'evoluzione temporale dei segnali.

`'EVENT`

`'ACTIVE`

`'LAST_VALUE`

`'LAST_EVENT`

`'LAST_ACTIVE`

Esempio: L'istruzione `WAIT UNTIL CLOCK = '1' AND CLOCK'EVENT;`  
blocca l'esecuzione del processo fino a che:

- a) il segnale di clock e' a livello logico '1'
- b) si verifica un evento (fronte) sul segnale di clock



# Flip-Flop D con RESET sincrono

```
ENTITY flipflopD_reset_sincrono IS

    PORT(D,CLOCK,RESET : IN  BIT;
          Q              : OUT BIT);

END flipflopD_reset_sincrono;

ARCHITECTURE arch_flipflopD OF flipflopD _reset_sincrono IS

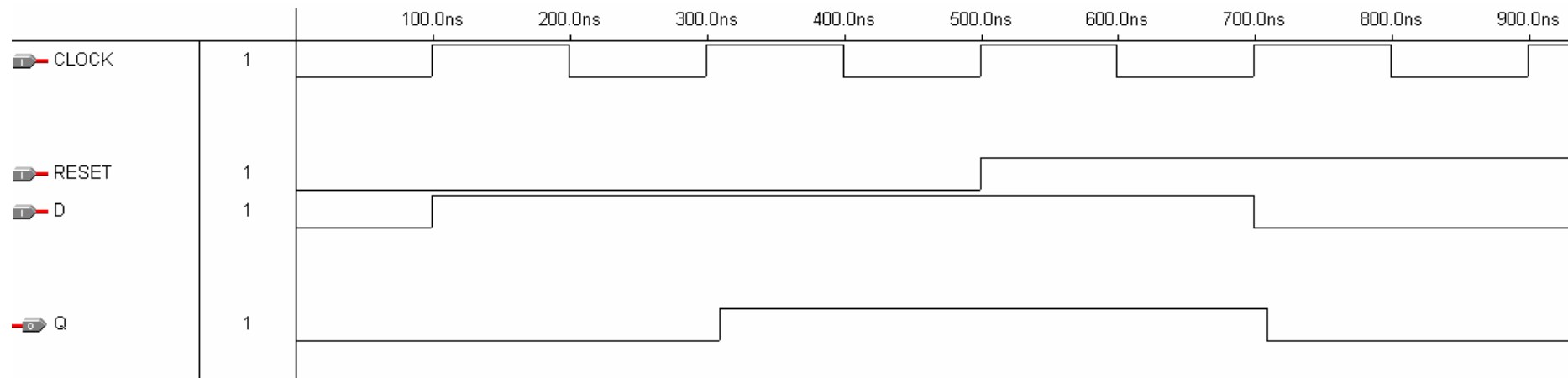
BEGIN

    PROCESS
    BEGIN
        WAIT UNTIL CLOCK = '1' AND CLOCK'EVENT;

        IF (RESET='1')
            THEN
                Q<='0';
            ELSE
                Q<=D;
            END IF;

        END PROCESS;
    END arch_flipflopD;
```

*Codice VHDL che sintetizza un Flip-Flop D  
con segnale di RESET sincrono*



*Flip Flop D con RESET sincrono: risultato della simulazione*

## Contatore modulo N

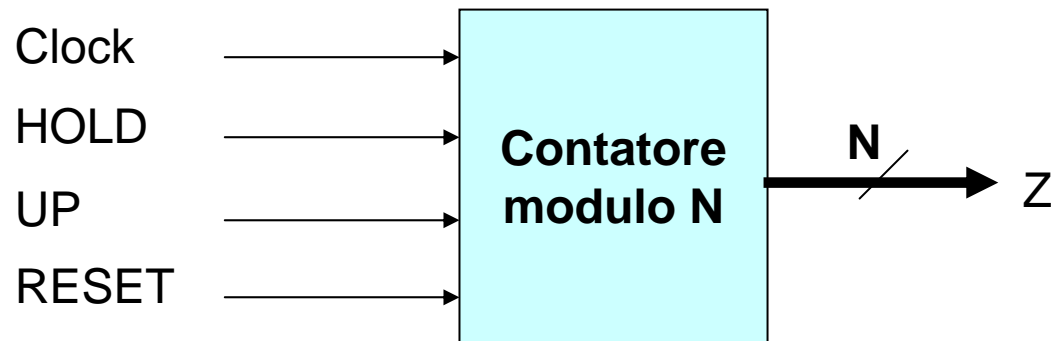
Si desidera progettare un contatore modulo  $N$  in VHDL.

Il contatore presenta un ingresso di clock e tre ingressi sincroni *HOLD*, *UP* e *RESET*:

*HOLD* - se '1' blocca il conteggio

*UP* - se '1' conta in avanti, se '0' conta indietro

*RESET* - se '1' azzerà l'uscita



Perché e' importante limitare il range del tipo di dato utilizzato per memorizzare lo stato ?

(mediante 'TYPE SMALL\_INTEGER IS RANGE 0 TO 12;' per un contatore modulo 12)?

Codice VHDL che sintetizza un generico contatore modulo  $N$  ( $N=12$ )

```
PACKAGE MYTYPES IS counterbase.vhd
    TYPE SMALL_INTEGER IS RANGE 0 TO 12; -- dimensione della base di conteggio
END PACKAGE;

USE WORK.MYTYPES.ALL;

ENTITY CounterBase IS
    GENERIC (BASE          : SMALL_INTEGER :=12; -- base di conteggio
            MAX           : SMALL_INTEGER :=11); -- max valore di conteggio (BASE-1)

    PORT (CLOCK           : IN   BIT; -- clock
          HOLD,UP,RESET  : IN   BIT; -- control inputs (sincroni)
          Z               : OUT  SMALL_INTEGER); -- output bits
END CounterBase;
```

```
ARCHITECTURE arch_CounterBase OF CounterBase IS
```

```
BEGIN
```

```
    PROCESS
```

```
        VARIABLE STATO :SMALL_INTEGER;
```

```
    BEGIN
```

```
        WAIT UNTIL (CLOCK='1' AND CLOCK'EVENT');
```

```
        -- fronte positivo del clock
```

```
            IF (UP='1' AND HOLD='0')
```

```
                THEN
```

```
                    IF (STATO=MAX)
```

```
                        THEN STATO:=0;
```

```
                        ELSE STATO:=(STATO+1);
```

```
                    END IF;
```

```
            END IF;
```

```
            IF (UP='0' AND HOLD='0')
```

```
                THEN
```

```
                    IF (STATO=0)
```

```
                        THEN STATO:=MAX;
```

```
                        ELSE STATO:=STATO-1;
```

```
                    END IF;
```

```
            END IF;
```

```
        -- Reset prioritario rispetto ad HOLD e UP
```

```
        IF (RESET='1')
```

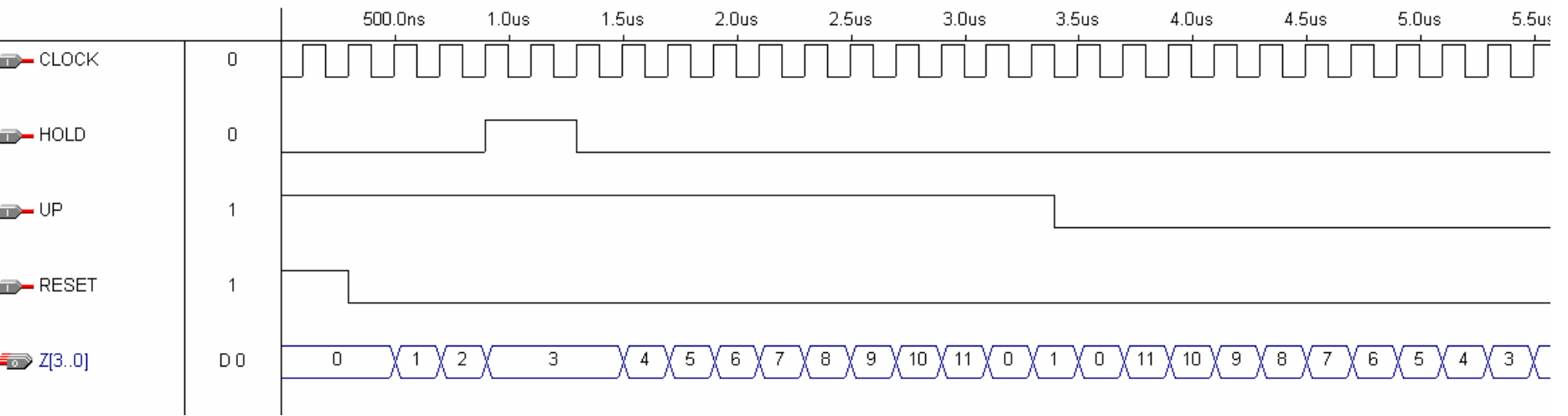
```
            THEN STATO:=0;
```

```
            END IF;
```

```
        Z<=STATO;
```

```
    END PROCESS;
```

```
END arch_CounterBase;
```



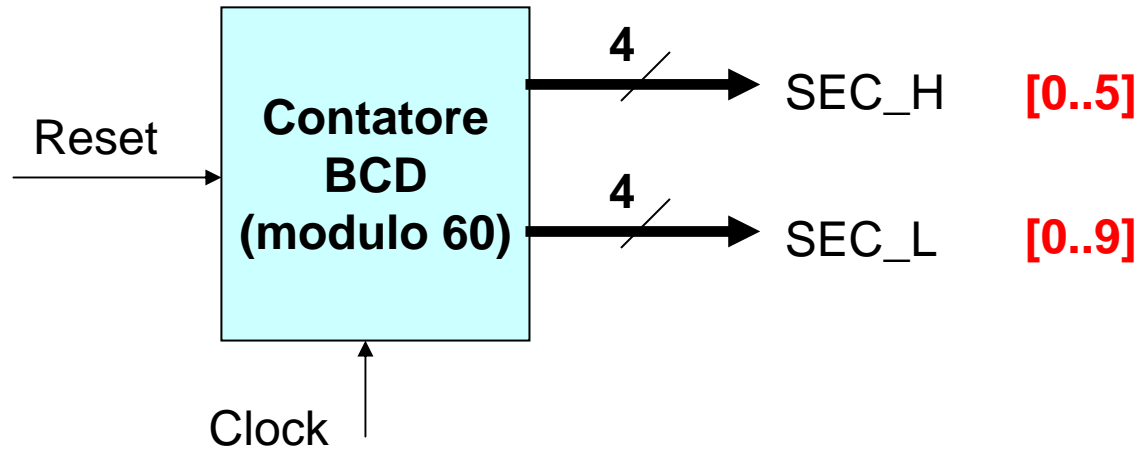
*Contatore modulo N: risultato della simulazione (N=12)*

**Esercizio:** data modularità del codice presentato e' facile ottenere un contatore utilizzabile per il conteggio dei secondi di un orologio digitale (modulo 60).

**Soluzione:** inclusa nel file "counter60.vhd" reperibile presso il sito web di Reti Logiche L-A e/o Laboratorio di Informatica L-A.

# Contatore BCD

*Si desidera progettare un contatore BCD modulo 60.*



```

PACKAGE MYTYPES IS
    TYPE SMALL_INTEGER IS RANGE 0 TO 10;  -- dimensione base massima conteggio
END PACKAGE;

USE WORK.MYTYPES.ALL;

ENTITY CounterBCD IS

    PORT (CLOCK      : IN   BIT;           -- clock
          RESET      : IN   BIT;         -- control input (sincrono)
          SECH       : OUT  SMALL_INTEGER; -- output, cifra piu' significativa dei secondi
          SECL       : OUT  SMALL_INTEGER); -- output, cifra meno significativa dei sec
END CounterBCD;

ARCHITECTURE arch_CounterBCD OF CounterBCD IS

    SIGNAL SECONDI_L :SMALL_INTEGER;
    SIGNAL SECONDI_H :SMALL_INTEGER;

BEGIN
    -- @@@@ SECONDI 'LOW' @@@@
    LOW:PROCESS

        VARIABLE STATOL :SMALL_INTEGER;
        BEGIN
            WAIT UNTIL (CLOCK='1' AND CLOCK'EVENT);

            IF (STATOL=9)
                THEN STATOL:=0;
                ELSE STATOL:=(STATOL+1);
            END IF;
            -- Reset (prioritario)
            IF (RESET='1')
                THEN
                    STATOL:=0;
            END IF;
            SECONDI_L<=STATOL;
        END PROCESS;

```

*counterbbcd.vhd*



```

-- @@@@ SECONDI 'HIGH' @@@@

HIGH:PROCESS

    VARIABLE STATOH :SMALL_INTEGER;
    BEGIN
    WAIT UNTIL (CLOCK='1' AND CLOCK'EVENT');

    IF (SECONDI_L=9) THEN
        IF (STATOH=5)
            THEN STATOH:=0;
            ELSE STATOH:=(STATOH+1);
        END IF;
    END IF;

    -- Reset (prioritario)
    IF (RESET='1')
        THEN STATOH:=0;
    END IF;

    SECONDI_H<=STATOH;

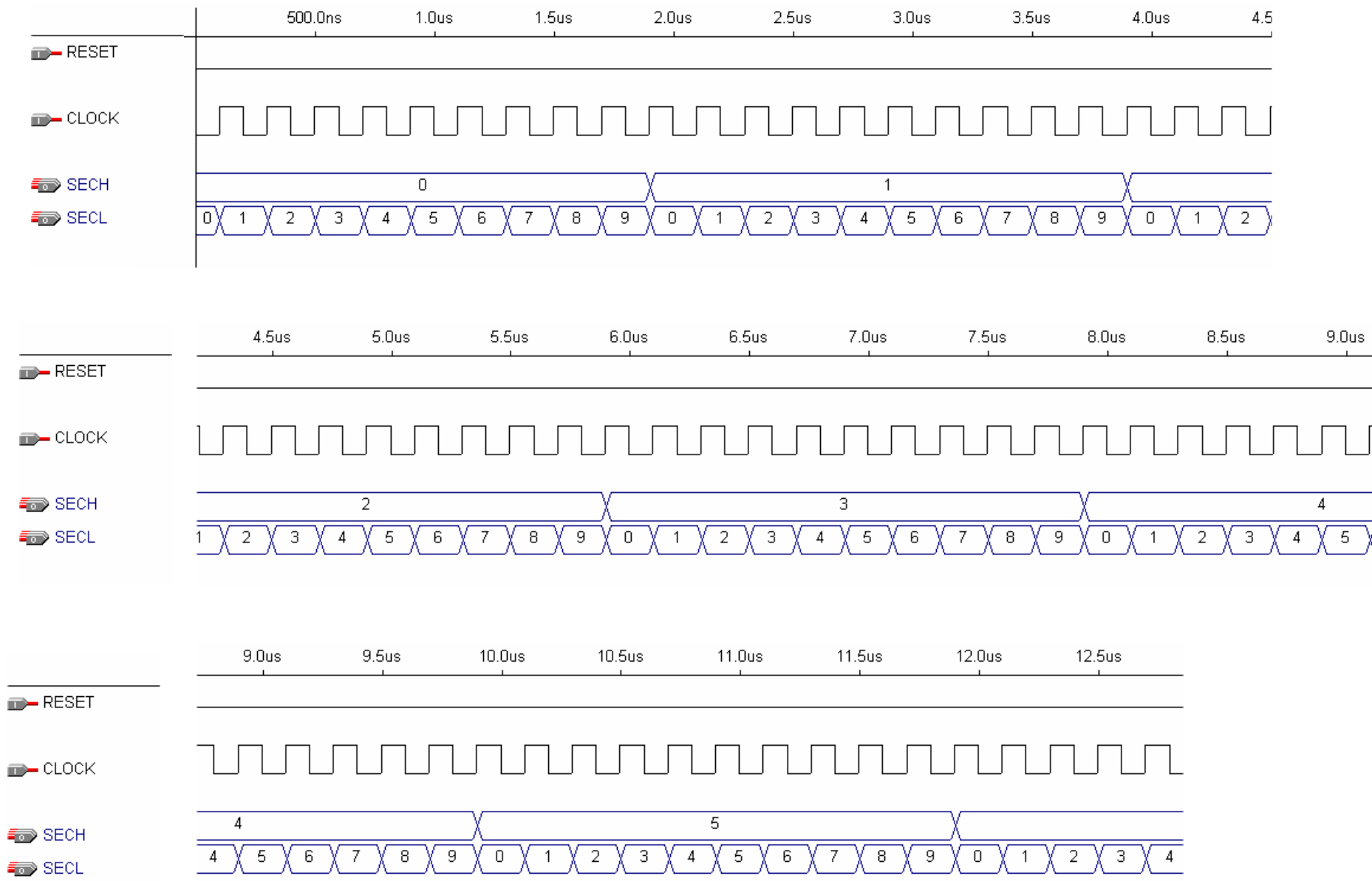
END PROCESS;

-- assegnamenti (concorrenti)

SECL<=SECONDI_L;
SECH<=SECONDI_H;

END arch_CounterBCD;

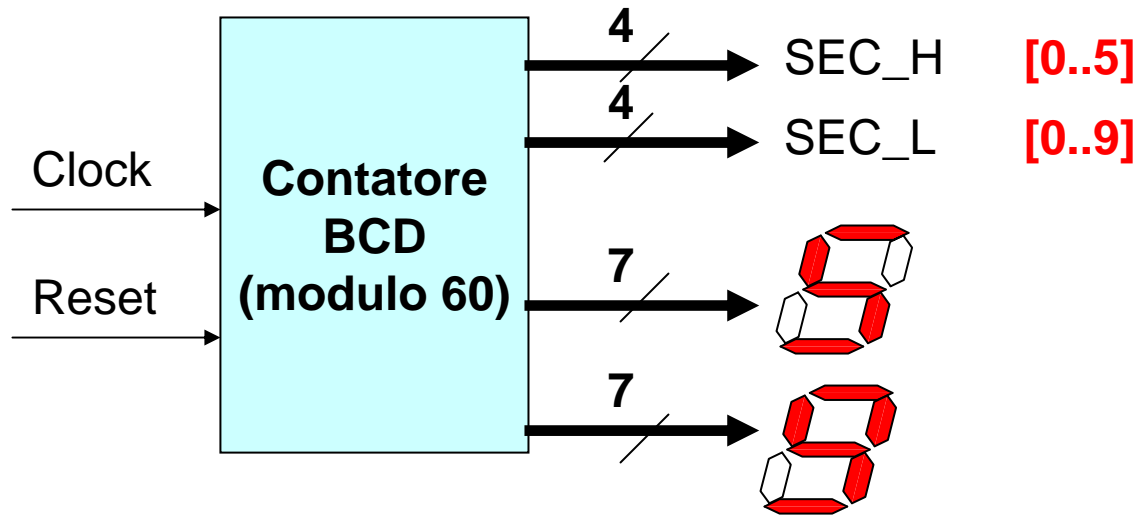
```



*Contatore BCD modulo 60: risultato della simulazione*

# Contatore BCD modulo 60 con uscita codificata con codice a 7 segmenti

*Si desidera progettare un contatore BCD modulo 60 con uscite in grado di pilotare due display a 7 segmenti.*



```

PACKAGE MYTYPES IS
    TYPE SMALL_INTEGER IS RANGE 0 TO 10; -- dimensione base massima di conteggio
END PACKAGE;

USE WORK.MYTYPES.ALL;

ENTITY CounterBCD7segmenti IS
    PORT (CLOCK      : IN  BIT;           -- clock
          RESET      : IN  BIT;           -- control input (sincrono)
          SECH       : OUT  SMALL_INTEGER; -- output, cifra piu' significativa dei secondi
          SECL       : OUT  SMALL_INTEGER; -- output, cifra meno significativa dei secondi
          SEGMENTI_H : OUT  BIT_VECTOR(6 DOWNTO 0);
          SEGMENTI_L : OUT  BIT_VECTOR(6 DOWNTO 0));

END CounterBCD7segmenti;

ARCHITECTURE arch_CounterBCD7segmenti OF CounterBCD7segmenti IS
    SIGNAL SECONDI_L :SMALL_INTEGER;
    SIGNAL SECONDI_H :SMALL_INTEGER;

BEGIN

-- @@@@@@@@@@@@@@ SECONDI 'LOW' @@@@@@@@@@@@@@@@@@

LOW:PROCESS
    VARIABLE STATOL :SMALL_INTEGER;
    BEGIN

        WAIT UNTIL (CLOCK='1' AND CLOCK'EVENT);

        IF (STATOL=9)
            THEN STATOL:=0;
            ELSE STATOL:=(STATOL+1);
        END IF;

        -- Reset (prioritario)
        IF (RESET='1')
            THEN
                STATOL:=0;
            END IF;

        SECONDI_L<=STATOL;

END PROCESS;

```

*counterbcd7segmenti.vhd*

```

-- @@@@ SECONDI 'HIGH' @@@@

HIGH:PROCESS
  VARIABLE STATOH :SMALL_INTEGER;

  BEGIN
  WAIT UNTIL (CLOCK='1' AND CLOCK'EVENT');
  IF (SECONDI_L=9) THEN
    IF (STATOH=5)
      THEN STATOH:=0;
      ELSE STATOH:=(STATOH+1);
    END IF;
  END IF;
  -- Reset (prioritario)
  IF (RESET='1')
    THEN STATOH:=0;
  END IF;

SECONDI_H<=STATOH;

END PROCESS;

-- @@@@ BCD -> 7 Segmenti (LOW) @@@@

--          gfedcba
WITH SECONDI_L SELECT
SEGMENTI_L<="1000000" WHEN 0,
            "1111001"  WHEN 1,
            "0100100"  WHEN 2,
            "0110000"  WHEN 3,
            "0011001"  WHEN 4,
            "0010010"  WHEN 5,
            "0000010"  WHEN 6,
            "1111000"  WHEN 7,
            "0000000"  WHEN 8,
            "0010000"  WHEN 9,
            "0110000"  WHEN OTHERS;  -- Errore (E)

```

```

-- @@@@ BCD -> 7 Segmenti (HIGH) @@@@

--
--                                gfedcba

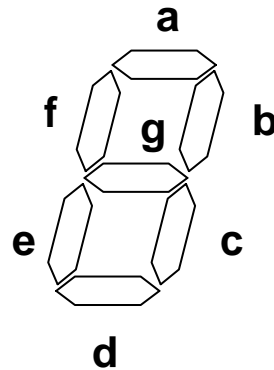
WITH SECONDI_H SELECT
    SEGMENTI_H<="1000000" WHEN 0,
    "1111001" WHEN 1,
    "0100100" WHEN 2,
    "0110000" WHEN 3,
    "0011001" WHEN 4,
    "0010010" WHEN 5,
    "0110000" WHEN OTHERS;  -- Errore (E)

-- assegnamenti (concorrenti)

SECL<=SECONDI_L;
SECH<=SECONDI_H;

END arch_CounterBCD7segmenti;

```



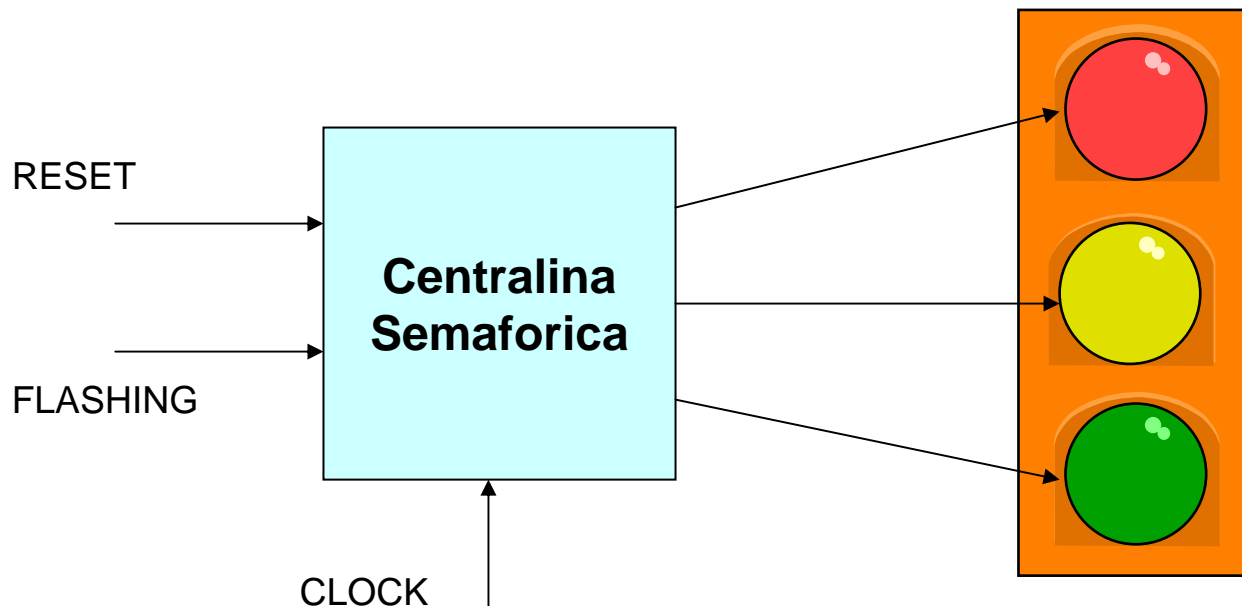
# Rete di controllo di un semaforo

*Si desidera progettare una rete logica che controlli il flusso di un semaforo secondo le seguenti specifiche:*

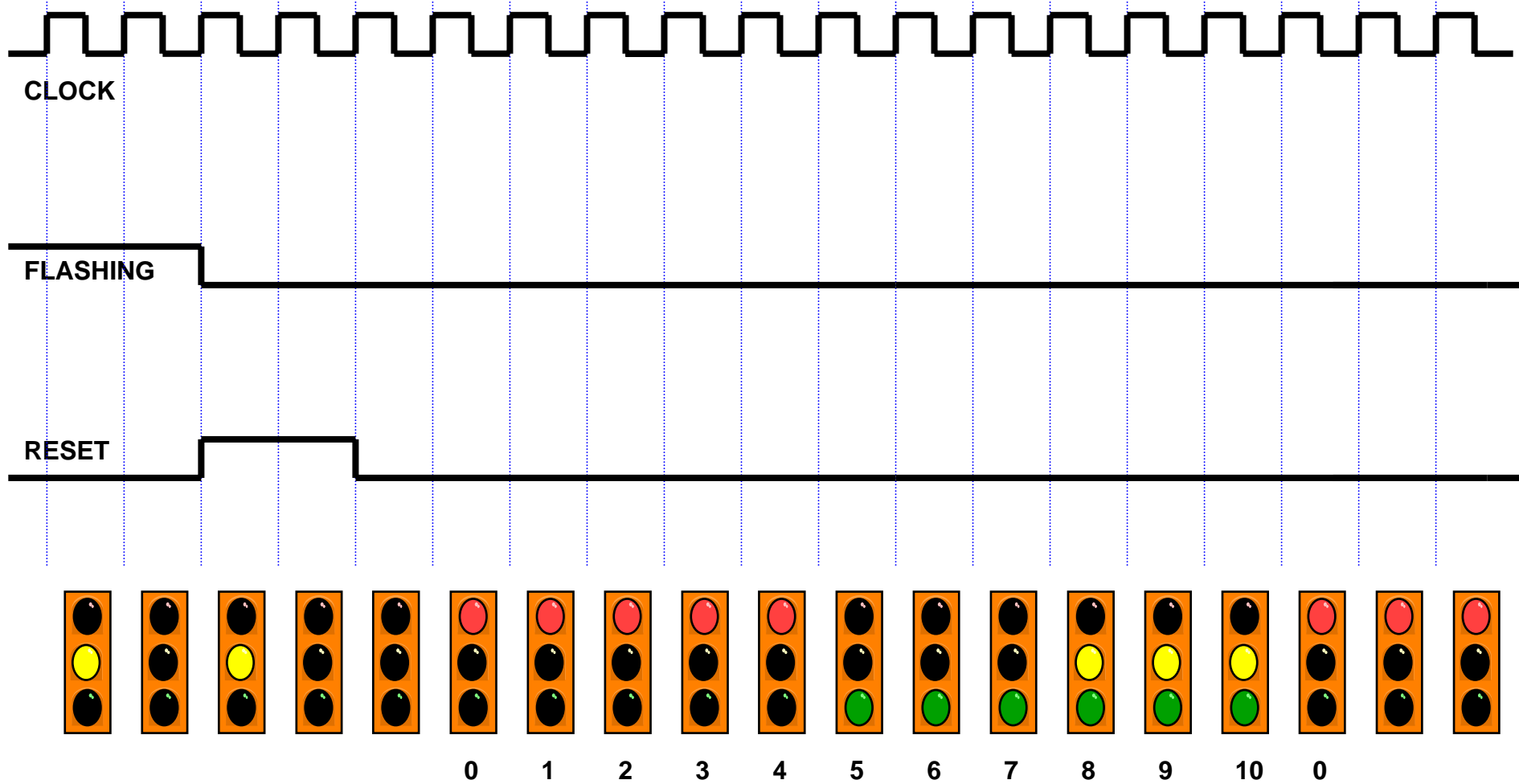
*Se RESET attivo tutte le luci del semaforo devono essere spente. Quando il RESET si disattiverà il semaforo deve partire con la prima fase di ROSSO.*

*Se FLASHING attivo la luce gialla deve lampeggiare e le altre due luci devono essere spente.*

*Altrimenti il semaforo deve funzionare in modo standard rimando ROSSO per 5 periodi di clock, VERDE per 3 periodi di clock e con le luci GIALLE e VERDI attive per altri 3 periodi di clock.*



*Il principio di funzionamento del semaforo che si intende progettare e' illustrato dalle forme d'onda seguenti:*





```
PACKAGE MYTYPES IS
    TYPE SMALL_INTEGER IS RANGE 0 TO 11;    -- dimensione della base di conteggio
END PACKAGE;

USE WORK.MYTYPES.ALL;

ENTITY semaforo IS
    GENERIC(BASE          : SMALL_INTEGER :=11;    -- base di conteggio
           MAX           : SMALL_INTEGER :=10;    -- max valore di conteggio (BASE-1)
           PERIODO_ROSSO : SMALL_INTEGER :=5;    -- durata segnale rosso
           PERIODO_VERDE  : SMALL_INTEGER :=3;    -- durata segnale verde
           PERIODO_GIALLO : SMALL_INTEGER :=3);   -- durata segnale verde-giallo

    PORT (CLOCK          : IN   BIT;    -- Clock
          FLASHING       : IN   BIT;    -- Se attivo (1) il semaforo lampeggia
          RESET          : IN   BIT;    -- Reset
          Z              : OUT  SMALL_INTEGER; -- Output contatore (debug)
          R,G,V          : OUT  BIT);    -- output bits (R,G,V)

END semaforo;

ARCHITECTURE arch_semaforo OF semaforo IS

BEGIN

    PROCESS
        VARIABLE STATO          : SMALL_INTEGER;
        VARIABLE ROSSO,VERDE,GIALLO : BIT;
```

```

BEGIN
WAIT UNTIL (CLOCK='1' AND CLOCK'EVENT');
-- fronte positivo del clock

    -- funzionamento standard
    IF (FLASHING='0')
        THEN

            -- aggiorna stato
            IF (STATO<BASE)
                THEN
                    STATO:=STATO+1;
                ELSE
                    STATO:=0;
                END IF;

            -- elabora uscite in fnzione dello stato
            IF (STATO<=PERIODO_ROSSO)
                THEN
                    -- Rosso
                    ROSSO:='1';
                    VERDE:='0';
                    GIALLO:='0';
                ELSIF (STATO<=(PERIODO_ROSSO+PERIODO_VERDE))
                    THEN
                        -- Verde
                        ROSSO:='0';
                        VERDE:='1';
                        GIALLO:='0';
                    ELSE
                        -- Verde-Giallo
                        ROSSO:='0';
                        VERDE:='1';
                        GIALLO:='1';
                    END IF;
            END IF;
        END IF;

```

```
-- semaforo lampeggiante ?
IF (FLASHING='1')
    THEN
        STATO:=0;
        ROSSO:='0';
        VERDE:='0';
        GIALLO:=NOT(GIALLO);
    END IF;
```

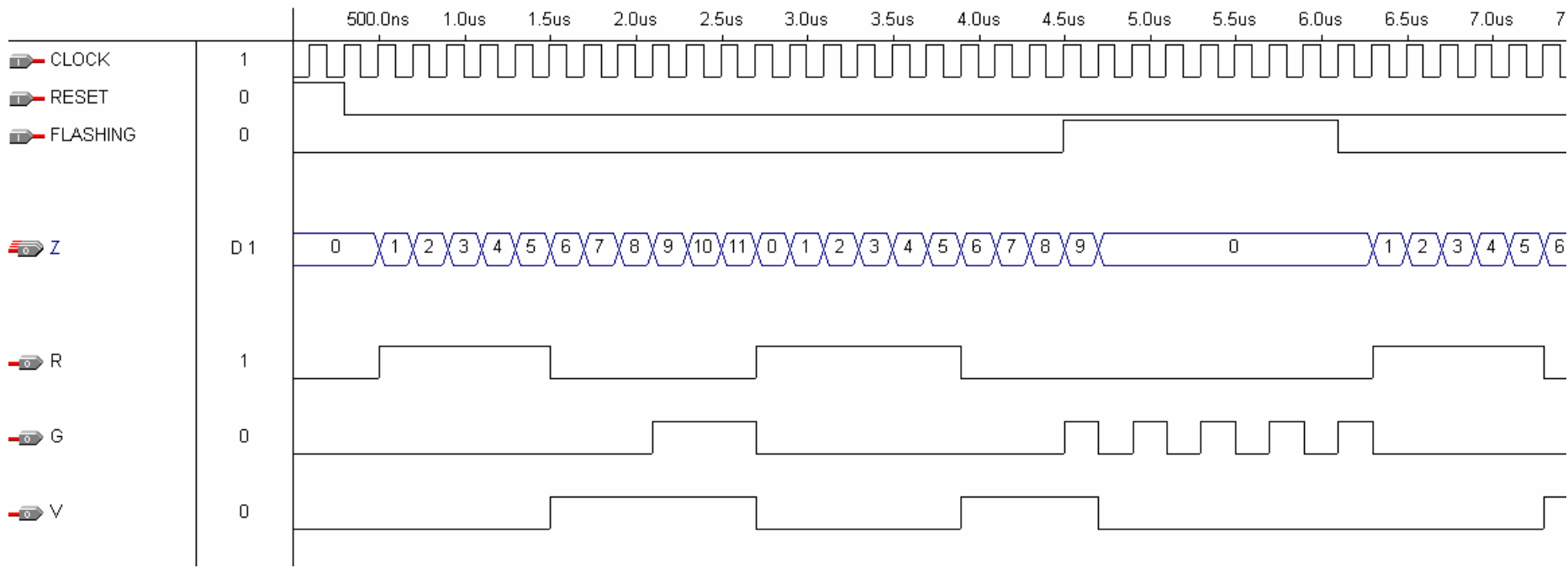
```
-- Reset ? (prioritario)
IF (RESET='1')
    THEN
        STATO:=0;
        ROSSO:='0';
        VERDE:='0';
        GIALLO:='0';
    END IF;
```

```
R<=ROSSO;
V<=VERDE;
G<=GIALLO;
```

```
Z<=STATO;
```

```
END PROCESS;
```

```
END arch_semaforo;
```

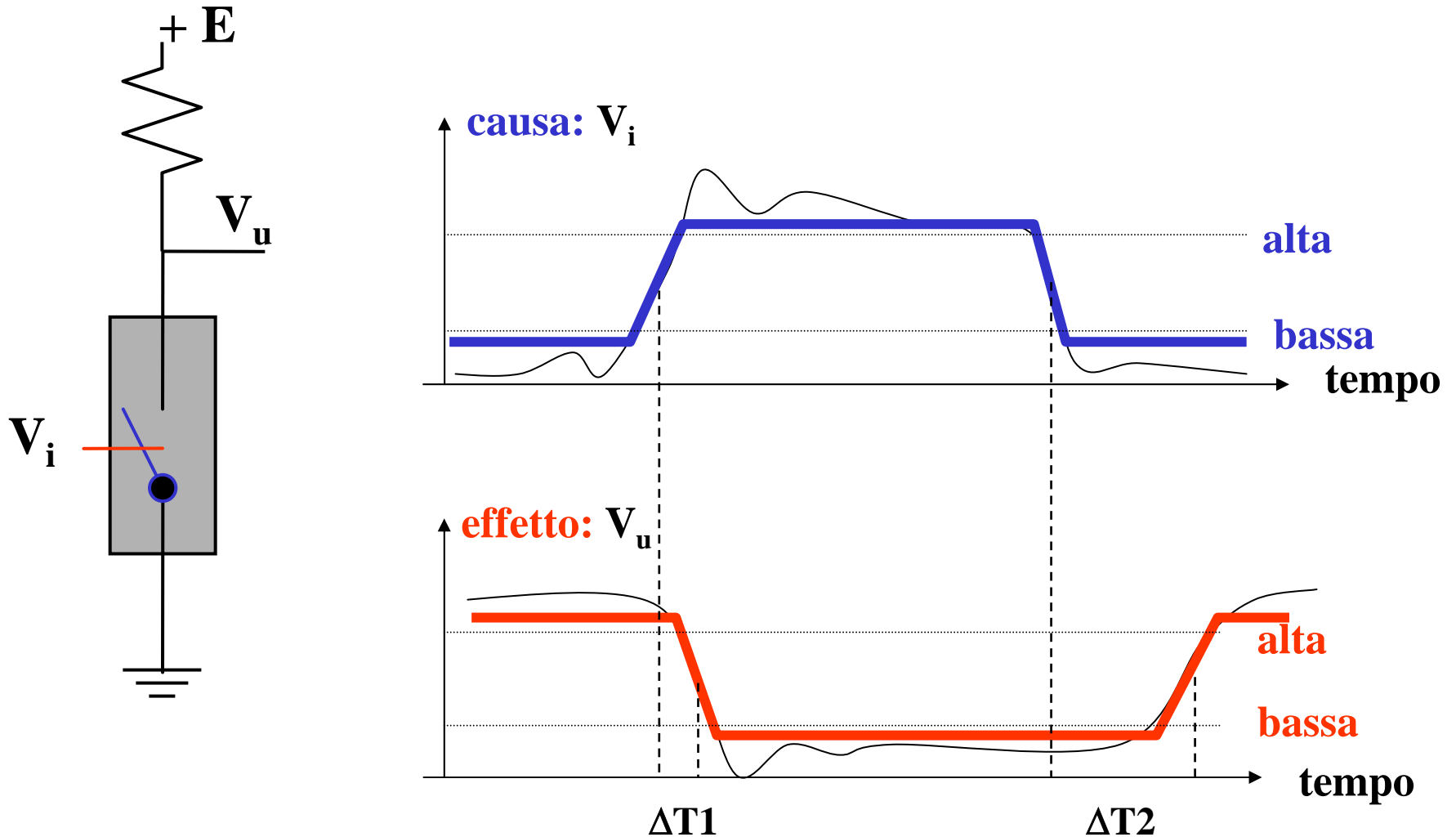


*Controllo di un semaforo : risultato della simulazione*

*L'approccio seguito per il progetto della rete di controllo di un semaforo risulta sostanzialmente diverso dalla sintesi mediante metodi canonici studiati nel Corso di Reti Logiche. Anche in questo caso si evidenzia la modularità della sintesi attraverso il VHDL: cambiando pochi parametri del codice si ottiene una rete di controllo adattabile alle diverse fasi di controllo di un semaforo generico.*

# Modelli di ritardo disponibili in VHDL

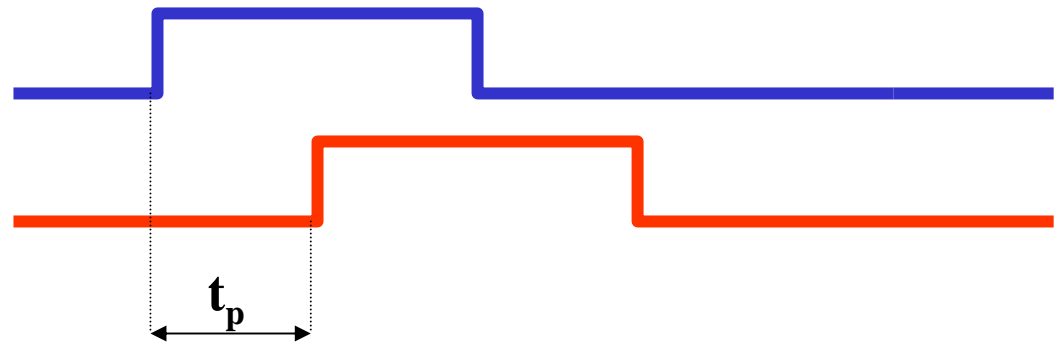
Il ritardo del Not elettronico



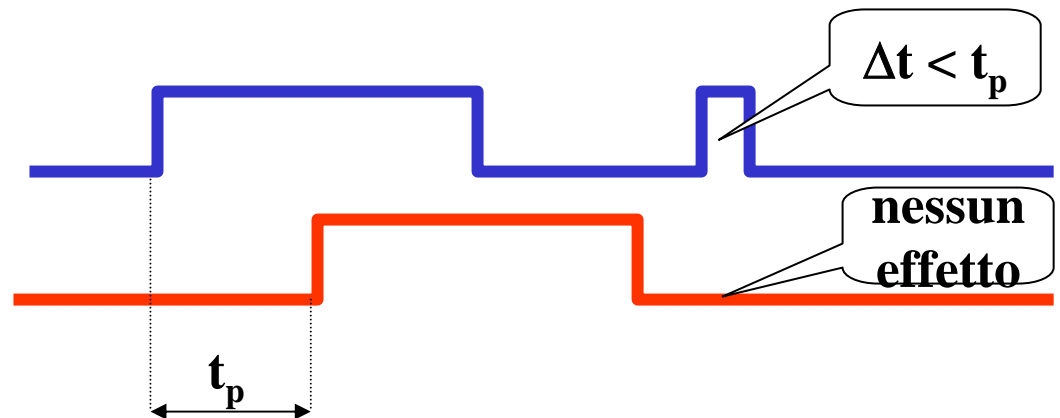
# Il ritardo di propagazione

ritardo di propagazione:  $t_p$

- **Ritardo puro**



- **Ritardo inerziale**



**Il modello del ritardo inerziale è il più vicino alla realtà.  
Il ritardo puro (o matematico) è però più facile da simulare.**

In VHDL(\*) sono simulabili entrambi i tipi di ritardo:

### **Ritardo Inerziale (default)**

```
y <= a AFTER 5 ns;
```

### **Ritardo Puro**

```
y <= TRANSPORT a AFTER 5 ns;
```

(\*) Altera Max + II effettua la sintesi su dispositivi con ritardi specifici.